



## Tárgytematika

<b>Félév:</b>	2014/15/2
<b>Tárgynév:</b>	Irányításelmélet és technika lab. gyak.
<b>Tárgykód:</b>	VEMKFOB232I
<b>Felelős szervezet neve:</b>	Folyamatmérnöki Intézeti Tanszék
<b>Felelős szervezet kódja:</b>	MKFO
<b>Tárgyfelelős neve:</b>	Dr. Nagy Lajos

---

### Oktatás célja:

Az irányítás elmélet és technika ismeretköreinek gyakorlása, a vizsgálatok elvégzéséhez szükséges szoftver eszközök megismerése.

### Tantárgy tartalma:

Matlab/Toolbox használata Matlab/Toolbox használata Bemenet-kimenet modellek Bemenet-kimenet modellek Állapottér modellek Állapottér modellek Identifikálás Identifikálás Az előreccsatolás tervezése Az előreccsatolás tervezése Folytonos PID szabályozók hangolása Folytonos PID szabályozók hangolása Diszkrét PID szabályozók, holtidő kompenzáció Diszkrét PID szabályozók, holtidő kompenzáció

### Számonkérési és értékelési rendszere:

Gyakorlat látogatása kötelező. A félév során 2 zárthelyi dolgozatot kell írni. Igazolt hiányzás esetén a zárthelyi a javítóvizsgálával egy időben pótolható a vizsgaidőszakban. Az első évközi ZH 30 %-os a második 70 %-os súllyal számít be a félévi gyakorlati jegybe. A gyakorlati jegyet vizsgaidőszak első hetében egy alkalommal lehet javítani. Értékelés (0-100 pontos skálán): 0 - 50 elégtelen 50 -60 elégséges 60 - 70 közepes 70 - 80 jó 80 - 100 jeles

### Kötelező és ajánlott irodalom:

Szeifert F., Chován T., Nagy L., Almásy G.: Rendszermodellek-rendszeranalízis. VE jegyzet, VE-48/94, Veszprém, 1994. Szeifert F., Chován T., Nagy L.: Szabályozóalgoritmusok - szabályozó tervezés VE jegyzet, VE 4/95, Veszprém, 1995.